

# Solução da segunda lista de relatividade geral

Universidade Federal de Pernambuco

Julho 2006

Professor: Bruno Carneiro Cunha

Monitor: Cesar Leonardo

- Problema 1.

Esta questão tem duas partes, ambas nos pedem para demonstrar a compatibilidade  $C^\infty$  entre cartas em  $S^2$ . Lembre-se que uma carta em uma variedade  $M$  é uma aplicação um-a-um  $\Psi$ , de um subconjunto aberto  $O$  de  $M$  a um subconjunto  $U$  de  $\mathbb{R}^n$ .

Se nós tivermos duas tais cartas que se interceptam na variedade  $O \cap O' \neq \emptyset$ , então nós exigimos que elas sejam compatíveis, no sentido que a aplicação de  $\mathbb{R}^n$  em  $\mathbb{R}^n$  induzida pela intersecção, seja infinitamente diferenciável no sentido normal que se vê no cálculo avançado ordinário. Note que não temos uma maneira de definir o que isto significa para uma única aplicação  $\Psi: O \rightarrow U$  ser infinitamente diferenciável, desde que não temos noções, a priori, de suavidade em  $M$ .

a) Na secção 2.1 do livro texto, Wald mostra como  $S^2$  pode ser coberto com seis cartas, projetando-se hemisférios abertos em planos abaixo, passando pelo centro da esfera. Isto é, nós temos dois subconjuntos abertos  $O^\pm = \{(x^1, x^2, x^3) \in S^2 \mid \pm x_i > 0\}$ , cada um com sua correspondente aplicação  $f^\pm_i$ , em  $\mathbb{R}^2$ , definida “planeando-se” a  $i$ -ésima coordenada, de forma que  $f_1^+(x^1, x^2, x^3) = (x^2, x^3)$ , etc.

Nossa tarefa aqui é mostrar que essas cartas são compatíveis no sentido acima exposto. O único tipo de intersecção que nós sempre obtemos entre essas aplicações é um quarto da esfera e, pela simetria óbvia do problema, nós precisamos somente considerar uma tal intersecção.

Consideremos  $O_1^+$  e  $O_2^+$ , que se interceptam no quadrante  $x, y > 0$  da esfera:

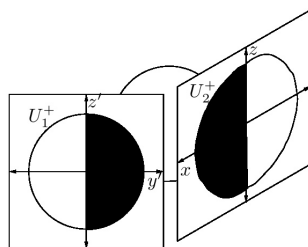


Figura 1

Nossa tarefa é mostrar que a aplicação  $f_1^+ \circ (f_2^+)^{-1}$  é  $C^\infty$ . Denotemos as coordenadas em  $U_2^+$  por  $(x, z)$  de forma que a região de intersecção aplica-se em  $\{(x, z) \in U_2^+ | x > 0, x^2 + z^2 < 1\}$  e as coordenadas em  $U_1^+$  como  $(y', z')$  de forma que a região de intersecção aplica-se em  $\{(y', z') \in U_1^+ | y' > 0, y'^2 + z'^2 < 1\}$ . Agora, nos podemos especificar a aplicação  $f_1^+ \circ (f_1^+)^{-1}$  escrevendo  $(y', z')$  como uma função de  $(x, z)$ .

A parte  $z$  é fácil; nós temos  $z' = z$ , que é obviamente  $C^\infty$ . Nós obtemos  $y'$  como uma função de  $(x, z)$  estabelecendo a condição de que os pontos em  $M$  estejam na esfera

$$x^2 + y'^2 + z^2 = 1$$

que nos dá:

$$y' = +\sqrt{1 - x^2 - z^2}$$

que é  $C^\infty$  já que, a expressão dentro da raiz quadrada é sempre não nula e positiva pois, na região de intersecção,  $x > 0$  e  $x^2 + z^2 < 1$ . Similarmente, para a aplicação inversa  $f_2^+ \circ (f_1^+)^{-1}$  temos

$$z = z'$$

$$x = \sqrt{1 - y'^2 - z'^2}$$

que é  $C^\infty$  para a região de intersecção.

Agora, nós temos que mostrar que é possível cobrir  $S^2$  com duas cartas. Considere a projeção estereográfica que aplica um ponto em  $S^2$  a um ponto no plano, traçando-se uma reta desde de o polo norte, pelo ponto em questão, até

a um plano tangente ao polo sul. Esta aplicação leva  $S^2$ , menos o polo norte, em todo o plano  $\mathbb{R}^2$ . Nosso propósito é cobrir  $S^2$  com duas tais projeções, uma do polo norte e a outra do polo sul, denotadas respectivamente por  $\psi$  e  $\psi'$ . Ambas são claramente um-a-um e sobre e aplicam em subconjuntos abertos de  $\mathbb{R}^2$  digamos, todo  $\mathbb{R}^2$ . Nossa tarefa é mostrar que elas são  $C^\infty$  na região de intersecção, ou seja,  $S^2$  com ambos os polos removidos. Cada uma das duas aplicações  $\psi$  e  $\psi'$  aplica esta região de intersecção em  $\mathbb{R}^2 - \{0\}$ ; assim precisamos considerar a aplicação  $\psi' \circ \psi^{-1}: \mathbb{R}^2 - \{0\} \rightarrow \mathbb{R}^2 - \{0\}$ . Primeiro, devemos encontrar a forma explícita de  $\psi$  e  $\psi'$ . A figura abaixo mostra um ponto  $a$  com coordenadas  $(x,y,z)$  em  $S^2$  menos o polo norte que é mapeado a  $A \in \mathbb{R}^2$  com coordenadas  $(X, Y)$ .

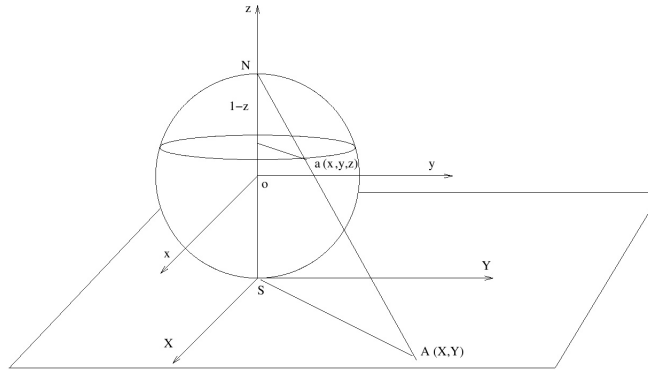


Figura 2

Por semelhança de triângulos, temos :

$$\frac{1-z}{2} = \frac{x^2+y^2}{X^2+Y^2}, \text{ isto é,}$$

$$X^2+Y^2 = \frac{2}{1-z}(x^2+y^2)$$

Projetando-se a reta SA da figura nos eixos X e Y, respectivamente, nós obtemos:

$$X = \frac{2x}{1-z} \quad (1)$$

$$Y = \frac{2y}{1-z} \quad (2)$$

onde  $-1 \leq z < 1$ . Isto é uma expressão explícita para  $\psi$ . Similarmente,  $\psi'$  pode ser expresso como

$$X' = \frac{2x}{1+z} \quad (3)$$

$$Y' = \frac{2y}{1+z} \quad (4)$$

onde  $-1 < z \leq 1$ . A aplicação  $\psi' \circ \psi^{-1}$ , verdadeiramente expressa  $X'$  e  $Y'$  como funções de  $X$  e  $Y$ . Da eq. (1) e (2) e do fato de que todos os pontos em  $S^2$  satisfazem  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ , temos

$$X^2 + Y^2 = 4\left(\frac{1+z}{1-z}\right) \quad (5)$$

Assim, da eq. (3)

$$X' = \frac{2x}{1-z} \frac{1-z}{1+z} = \frac{4X}{X^2 + Y^2}$$

similarmente,

$$Y' = \frac{4Y}{X^2 + Y^2} \quad (7)$$

Vemos então que  $X'$  e  $Y'$  expressos por (6) e (7) são  $C^\infty$  desde que a origem  $X=0$ ,  $Y=0$  é excluída da região de intersecção.

- Problema 2 (Wald 2.3)

Esta questão envolve a verificação de algumas propriedades do comutador de dois campos vetoriais.

a) Aqui, nós devemos mostrar que o comutador de dois  $[v, w]$  é, em si, um campo vetorial, verificando que ele satisfaz a linearidade e as propriedades de Leibnitz. Esta demonstração é direta, pois  $[v, w]$  tem as propriedades inerentes a  $v$  e  $w$ , como segue-se:

sejam  $a, b \in \mathbb{R}$  e  $f, g \in \mathcal{F}$ .

Linearidade:

$$\begin{aligned}
[v, w](af+bg) &= v(w(af+bg)) - w(v(af+bg)) \\
&= v(aw(f) + bw(g)) - w(av(f) + bv(g)) \\
&= v(fw(g)) + v(gw(f)) - w(fv(g)) - w(gv(f)) \\
&= v(f)w(g) + fv(w(g)) + v(g)w(f) + gv(w(f)) - w(f)v(g) - fw(v(g)) - w(g)v(f) \\
&\quad - gw(v(f)) \\
&= f[ v(w(g)) - w(v(g)) ] + g[ v(w(f)) - w(v(f)) ] \\
&= f[ v, w ](g) + g[ v, w ](f)
\end{aligned}$$

b) Agora, devemos mostrar que o comutador satisfaz a identidade de Jacobi:

$$[ [ X, Y ], Z ] + [ [ Y, Z ], X ] + [ [ Z, X ], Y ] = 0$$

A maneira mais fácil de mostrar isso é simplesmente escrever os termos explicitamente. No que se segue, expressões como  $XY$  e  $XYZ$  significam que  $XY : \mathcal{F} \rightarrow \mathcal{F}$  é definida pela composição das aplicações  $X$  e  $Y$  de forma que  $XY(f) = X(Y(f))$ . Note que esta composição não define um novo campo vetorial pois ela não satisfaz a regra de Leibnitz ( os termos cruzados do tipo  $v(f)w(g)$  acima não se cancelam). No entanto, esses objetos podem ser adicionados e subtraídos como aplicações de  $\mathcal{F}$  em  $\mathcal{F}$  de uma maneira natural.

$$\begin{aligned}
[ [ X, Y ], Z ] + [ [ Y, Z ], X ] + [ [ Z, X ], Y ] &= [ [ XY - YX, Z ] + [ YZ - ZY, X ] + [ ZX - XZ, Y ] \\
&= XYZ - YXZ - ZXY + ZYX + YZX - ZYX - XYZ \\
&\quad + XZY + ZXY - XZY - YZX + YXZ = 0.
\end{aligned}$$

c) Consideremos:

$$\begin{aligned}
[ [ X_\rho, X_\sigma ], X_\tau ] + [ [ X_\sigma, X_\tau ], X_\rho ] + [ [ X_\tau, X_\rho ], X_\sigma ] &= 0 \text{ com} \\
[ X_\rho, X_\sigma ] &= C_{\rho\sigma}^\mu X_\mu \\
[ X_\sigma, X_\tau ] &= C_{\sigma\tau}^\nu X_\nu \\
[ X_\tau, X_\rho ] &= C_{\tau\rho}^\kappa X_\kappa
\end{aligned}$$

de forma que

$$\begin{aligned}
[ C_{\rho\sigma}^\mu X_\mu, X_\tau ] + [ C_{\sigma\tau}^\nu X_\nu, X_\rho ] + [ C_{\tau\rho}^\kappa X_\kappa, X_\sigma ] &= 0 \\
C_{\rho\sigma}^\mu [ X_\mu, X_\tau ] + C_{\sigma\tau}^\nu [ X_\nu, X_\rho ] + C_{\tau\rho}^\kappa [ X_\kappa, X_\sigma ] &= 0 \\
C_{\rho\sigma}^\mu ( C_{\mu\tau}^\alpha X_\alpha ) + C_{\sigma\tau}^\nu ( C_{\nu\rho}^\beta X_\beta ) + C_{\tau\rho}^\kappa ( C_{\kappa\sigma}^\gamma X_\gamma ) &= 0 \\
C_{\rho\sigma}^\mu C_{\mu\tau}^\alpha X_\alpha + C_{\sigma\tau}^\nu C_{\nu\rho}^\beta X_\beta + C_{\tau\rho}^\kappa C_{\kappa\sigma}^\gamma X_\gamma &= 0
\end{aligned}$$

Fazendo  $\alpha = \beta = \gamma = \xi$  teremos:

$$\begin{aligned}
C_{\rho\sigma}^\mu C_{\mu\tau}^\xi X_\xi + C_{\sigma\tau}^\nu C_{\nu\rho}^\xi X_\xi + C_{\tau\rho}^\kappa C_{\kappa\sigma}^\xi X_\xi &= 0 \Rightarrow \\
( C_{\rho\sigma}^\mu C_{\mu\tau}^\xi + C_{\sigma\tau}^\nu C_{\nu\rho}^\xi + C_{\tau\rho}^\kappa C_{\kappa\sigma}^\xi ) X_\xi &= 0 \Rightarrow ( C_{\rho\sigma}^\mu C_{\mu\tau}^\xi + C_{\sigma\tau}^\nu C_{\nu\rho}^\xi + C_{\tau\rho}^\kappa C_{\kappa\sigma}^\xi ) \\
= 0
\end{aligned}$$

• Problema 3:

(a) Nós provamos o teorema construindo explicitamente a base ortonormal. O processo é essencialmente o de ortogonalização de Gram-Schmidt, porém com o cuidado ao tratarmos os vetores nulos, uma vez que estamos diante de uma métrica não positiva-definida.

Seja então  $V$  um espaço vetorial de dimensão finita  $n$  munido com um produto interno Lorentziano e utilizemos indução em  $n$ , dimensão de  $V$ . Primeiro considere  $n=1$ , e tomemos qualquer vetor  $v_1$  tal que  $g(v_1, v_1) \neq 0$ .

Como é que nós sabemos que tal vetor sempre existe para uma métrica arbitrária? Assuma por contradição, que nenhum tal vetor exista de forma que nós temos  $g(v, v) = 0$  para todo vetor em  $V$ . Então, para cada  $v, w \in V$ , teremos:

$$g(v, w) = \frac{1}{4} [g(v+w, v+w) - g(v-w, v-w)] = 0$$

E assim,  $g$  é degenerado, o que nos dá a contradição.

Tendo escolhido  $v_1$ , nós definimos

$$u_1 \equiv \frac{v_1}{\sqrt{|g(v_1, v_1)|}}$$

de forma que

$$g(u_1, u_1) = \frac{g(v_1, v_1)}{|g(v_1, v_1)|} = \pm 1$$

desde que  $u_1$  é linearmente independente, ele é a base ortogonal que procuramos.

Agora, precisamos completar a indução assumindo que o teorema se verifica para  $\dim(V) = n - 1$  e provando que ele também se verifica para  $\dim(V) = n$ .

Para  $\dim(V) = n$ , escolhamos um vetor não nulo e o normalizemos conforme o procedimento acima para produzirmos  $u_n$ , onde  $g(u_n, u_n) = \pm 1$ .

Consideremos agora  $V_\perp = \{v \in V \mid g(v, u_n) = 0\}$ . Este conjunto é claramente fechado sob adição, multiplicação por escalar e inversão de forma que constitui um subespaço de  $V$ . Agora, se pudermos mostrar que  $\dim(V_\perp) = n-1$ , podemos aplicar a hipótese indutiva a  $V_\perp$ . Desde que  $g$  é não-degenerado e  $u_n \neq 0$ , sabemos que  $g(\cdot, u_n)$  é algum elemento diferente de zero de  $V^*$ , digamos  $u^{*n}$ . Então, selecionemos alguma base de  $V^*$  contendo  $u^{*n}$  como um de seus elementos,  $\{w^{*1}, w^{*2}, \dots, w^{*(n-1)}, w^{*n}\}$  e seja  $\{e_1, \dots, e_n\}$  a base dual para  $V$ . Desde que, por definição,  $w^{*i}(e_j) = \delta_j^i$ , o conjunto de todos os vetores  $v$  tais que  $g(v, u_n) = u^{*n}(v) = 0$  é simplesmente o gerador de  $\{e_1, \dots, e_{n-1}\}$ , o qual é, claramente,  $(n-1)$ -dimensional. Adicionalmente, nós precisamos mostrar que a restrição de  $g$  a  $V_\perp$ ,  $g|_{V_\perp}$ , é uma boa métrica.

Nós precisamos checar a não-degenerescência da métrica em  $V_{\perp}$ . Assumamos que  $g$  seja degenerado em  $V_{\perp}$ . Isto quer dizer que existe um vetor  $v \in V_{\perp}$  tal que  $g(v, w) = 0$  para qualquer  $w \in V_{\perp}$ . De acordo com a discussão acima, sabemos que qualquer  $u \in V$  pode ser expresso como

$$u = \alpha u_n + w$$

onde  $\alpha \in \mathbb{R}$  e  $w \in V_{\perp}$ .

Assim

$$g(v, u) = g(v, \alpha u_n + w) = \alpha g(v, u_n) + g(v, w) = 0$$

Isto é,  $g$  é degenerado. Logo, a restrição de  $g$  a  $V_{\perp}$  não pode ser degenerado.

Desde que  $V_{\perp}$  é um espaço vetorial de dimensão  $n-1$  com métrica, nós aplicamos a hipótese indutiva para munir  $V_{\perp}$  com uma base ortonormal  $\{u_1, \dots, u_{n-1}\}$ . Claramente, os vetores  $\{u_1, \dots, u_{n-1}, u_n\}$  forma um conjunto ortonormal de vetores em  $V$ . O que resta ser então mostrado é que este constitui uma base para  $V$ .

Considere uma combinação linear desses vetores que se anula:

$$w = \alpha^{\mu} \alpha_{\mu} = 0$$

Assim nós temos

$$0 = g(w, v_{\nu}) = \pm \alpha^{\nu}$$

Para cada coeficiente  $\alpha^{\nu}$ . Isto é, os vetores  $\{u_1, \dots, u_{n-1}, u_n\}$  são linearmente independentes. Desde que, todo conjunto de  $n$  vetores L.I., em um espaço vetorial de dimensão finita  $n$ , constitui uma base, eles são então uma base ortonormal, como procurávamos.

(b) Considere um espaço vetorial  $V$  de dimensão finita  $n$ , munido com uma métrica  $g$  e considere uma base ortonormal  $\{u_1, \dots, u_n\}$ , ordenada de tal maneira que  $\{u_1, \dots, u_k\}$  tenham todos comprimento  $+1$  e  $\{u_{k+1}, \dots, u_n\}$  tenham todos comprimento  $-1$ . Agora, considere qualquer outra base ortonormal  $\{v_1, \dots, v_n\}$  ordenada de tal maneira que  $\{v_1, \dots, v_l\}$  tenham todos comprimento  $+1$  e  $\{v_{l+1}, \dots, v_n\}$ , analogamente, comprimento  $-1$ . Nossa tarefa é mostrar que  $k=l$ . Assumamos, por contradição, que  $k \neq l$ .

Sem perda de generalidade, nós assumimos adicionalmente, que  $k > l$ . Agora, nós escolhemos todos os  $k$  vetores bases com comprimento  $+1$  dos  $\{u_i\}$  e todos os  $n-l$  vetores bases com comprimento  $-1$  dos  $\{v_i\}$ .

Então, nós temos um conjunto  $\{u_1, \dots, u_k, v_{l+1}, \dots, v_n\}$ , o qual tem  $k+n-l$  vetores. Pela nossa hipótese, este conjunto tem mais de  $n$  elementos. Assim, deve existir pelo menos um vetor que pode ser expresso, linearmente, pelo resto dos vetores no conjunto. Sem perda de generalidade, nós supomos

$$u_1 = \sum_{i=1}^k 2\alpha_i u_i + \sum_{j=l+1}^n b_j v_j$$

Isto é

$$u_1 - \sum_{i=1}^k 2\alpha_i u_i = \sum_{j=l+1}^n b_j v_j$$

Se nós denotarmos o vetor, em cada lado da igualdade acima, por  $w$ , então do lado esquerdo, nós teremos:

$$g(w, w) = 1 + \sum_{i=1}^k 2\alpha_i^2 > 0$$

enquanto que o lado direito nos dá:

$$g(w, w) = \sum_{j=l+1}^n b_j^2 \leq 0$$

de forma que obtemos uma contradição. Dessa forma, provamos que  $k = 1$ .

- Problema 4: (Wald 2.8)

(a) Para esta parte usaremos a lei de transformação tensorial para obter as componentes em relação às novas coordenadas  $\{x'^{\mu}\} \equiv \{r, \theta, \varphi\}$  a partir das coordenadas antigas  $\{x^{\mu}\} \equiv \{x, y, z\}$ .

Sejam então dados  $g_{\mu\nu} = \delta_{\mu\nu}$  e a transformação de coordenadas

$$x = r \sin \theta \cos \varphi$$

$$y = r \sin \theta \sin \varphi$$

$$z = r \cos \theta$$

A lei de transformação

$$g_{\mu'\nu'} = \frac{dx^{\mu}}{dx'^{\mu'}} \frac{dx^{\nu}}{dx'^{\nu'}} g_{\mu\nu}$$

requer que calculemos as seguintes derivadas:

$$\frac{dx}{dr} = \sin \theta \cos \varphi; \quad \frac{dx}{d\theta} = r \cos \theta \cos \varphi; \quad \frac{dx}{d\varphi} = -r \sin \theta \sin \varphi$$

$$\frac{dy}{dr} = \sin \theta \sin \varphi; \quad \frac{dy}{d\theta} = r \cos \theta \sin \varphi; \quad \frac{dy}{d\varphi} = r \sin \theta \cos \varphi$$

$$\frac{dz}{dr} = \cos \theta; \quad \frac{dz}{d\theta} = -r \sin \theta; \quad \frac{dz}{d\varphi} = 0$$

De posse dessas relações, obteremos:

$$g_{rr} = \sum_{\mu} \left( \frac{dx^{\mu}}{dr} \right)^2 = \left( \frac{dx}{dr} \right)^2 + \left( \frac{dy}{dr} \right)^2 + \left( \frac{dz}{dr} \right)^2 = 1$$

$$g_{\theta\theta} = \sum_{\mu} \left( \frac{dx^{\mu}}{d\theta} \right)^2 = \left( \frac{dx}{d\theta} \right)^2 + \left( \frac{dy}{d\theta} \right)^2 + \left( \frac{dz}{d\theta} \right)^2 = r^2$$

$$g_{\varphi\varphi} = r^2 \sin^2 \theta$$

$$g_{\mu\nu} = 0, \quad \mu \neq \nu$$

assim,

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2 = dr^2 + r^2 d\theta^2 + r^2 \sin^2 \theta d\varphi^2$$

(b) Usaremos a “invariância da distância infinitesimal” para obter as componentes da métrica em vez da lei de transformação tensorial usada em (a). Primeiro, vejamos a equivalência dos dois métodos.



Invariância da transformação infinitesimal quer dizer:

$$ds^2 = g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu = g'_{\rho\sigma} dx'^\rho dx'^\sigma$$

Usando as relações

$$dx^\mu = \frac{dx^\mu}{dx'^\rho} dx'^\rho \text{ e } dx^\nu = \frac{dx^\nu}{dx'^\sigma} dx'^\sigma$$

teremos:

$$ds^2 = g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu = g_{\mu\nu} \frac{dx^\mu}{dx'^\rho} \frac{dx^\nu}{dx'^\sigma} dx'^\rho dx'^\sigma = g'_{\rho\sigma} dx'^\rho dx'^\sigma$$

Desde que  $dx'^\rho dx'^\sigma$  é arbitrário, obteremos:

$$g'_{\rho\sigma} = g_{\mu\nu} \frac{dx^\mu}{dx'^\rho} \frac{dx^\nu}{dx'^\sigma}$$

que é simplesmente a Lei de transformação tensorial.

Assim sendo, dadas as transformações entre  $\{x^\mu\}$  e  $\{x'^\mu\}$ :

$$t' = t$$

$$x' = \sqrt{x^2 + y^2} \cos(\varphi - \omega t)$$

$$y' = \sqrt{x^2 + y^2} \sin(\varphi - \omega t) \quad (1)$$

$$z' = z$$

Estas transformam o sistema de coordenadas dado, em coordenadas polares esféricas, isto é:

$$\{t, x, y, z\} \mapsto \{t, r, \theta, \varphi\}$$

$$t = t$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

(2)

$$\cos\theta = \frac{z}{r}$$

$$\operatorname{tg}\varphi = \frac{y}{x}$$

Similarmente,

$$\{t', x', y', z'\} \mapsto \{t', r', \theta', \varphi'\}$$

$$t' = t'$$

$$(3) \quad r' = \sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2}$$

$$\cos\theta' = \frac{z'}{r'}$$

$$\operatorname{tg}\varphi' = \frac{y'}{x'}$$

Pode-se verificar facilmente, usando-se (2) e (3), que (1) pode ser expresso em termos de coordenadas polares esféricas:

$$(4) \quad \begin{aligned} t &= t' \\ r &= r' \\ \theta &= \theta' \end{aligned}$$

$$\varphi = \varphi' + \omega't'$$

Que obviamente dá:

$$(5) \quad \begin{aligned} dt &= dt' \\ dr &= dr' \\ d\theta &= d\theta' \end{aligned}$$

$$d\varphi = d\varphi' + \omega'dt'$$

Agora, partindo de  $ds^2 = -dt^2 + dx^2 + dy^2 + dz^2$  e usando o resultado da parte

(a) nesta última expressão, teremos:

$$ds^2 = -dt^2 + dr^2 + r^2d\theta^2 + r^2\operatorname{sen}^2\theta d\varphi^2$$

Substituindo (5) na fórmula acima, obteremos:

$$\begin{aligned} ds^2 &= -dt'^2 + dr'^2 + r'^2d\theta'^2 + r'^2\operatorname{sen}^2\theta'(d\varphi' + \omega'dt')^2 \\ &= -dt'^2 + dr'^2 + r'^2d\theta'^2 + r'^2\operatorname{sen}^2\theta'd\varphi'^2 + 2r'^2\operatorname{sen}^2\theta'\omega'd\varphi'dt' + r'^2\operatorname{sen}^2\theta'\omega'^2dt'^2 \end{aligned}$$

Para obtermos a expressão em  $\{ t', x', y', z' \}$ , usamos novamente o resultado na parte (a) e notamos que

$r'^2 \text{sen}^2 \theta' \omega'^2 = (x'^2 + y'^2) \omega'^2$  de forma que

$$ds^2 = [-1 + (x'^2 + y'^2) \omega'^2] dt'^2 + dx'^2 + dy'^2 + dz'^2 + 2\omega'(x'^2 + y'^2) d\varphi'^2 dt' \quad (6)$$

$\text{tg} \varphi' = \frac{y'}{x'}$  nos dá:

$$d\varphi' = \frac{x' dy' - y' dx'}{x'^2 + y'^2}$$

Substituindo em (6), obtemos finalmente

$$ds^2 = [-1 + (x'^2 + y'^2) \omega'^2] dt'^2 + dx'^2 + dy'^2 + dz'^2 - 2\omega' y' dx' dt' + 2\omega' x' dy' dt'$$

A única coisa que falta é expressar as componentes de  $g$  da expressão para  $ds^2$ . Assim:

$$g_{t't'} = -1 + (x'^2 + y'^2) \omega'^2$$

$$g_{x'x'} = g_{y'y'} = g_{z'z'} = 1$$

Porém, ao tratarmos os termos cruzados, tais como  $g_{t'x'}$ , nós devemos ter cuidado. Apesar de ambos  $g_{t'x'}$  e  $g_{x't'}$  contribuírem com  $ds^2$ , por causa da simetria da métrica, existe somente um termo  $-2\omega' y' dx' dt'$  aparecendo em  $ds^2$ . Isto indica que  $g_{t'x'}$  é igual a  $-\omega' y'$ , em vez de  $-2\omega' y'$ . Similarmente,  $g_{t'y'} = \omega' x'$ . Assim:

$$g_{\mu\nu} = \begin{bmatrix} -1 + (x'^2 + y'^2) \omega'^2 & -\omega' y' & \omega' x' & 0 \\ -\omega' y' & 1 & 0 & 0 \\ \omega' x' & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$g^{\mu'\nu'}$  pode ser obtido calculando-se a matriz inversa  $g_{\mu'\nu'}$ . Assim

$$g^{\mu'\nu'} = \begin{bmatrix} -1 & -\omega' y' & \omega' x' & 0 \\ -\omega' y' & 1 - \omega'^2 y'^2 & \omega'^2 x' y' & 0 \\ \omega' x' & \omega'^2 x' y' & 1 - \omega'^2 x'^2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$